

Arduino Motor Carrier

| | |
|---|-----------------------------------|
| Микроконтроллер | ATSAMD11 (ARM Cortex-M0+ @48 МГц) |
| Моторный привод x 4 | MP6522 |
| Макс. входное напряжение (клеммы питания) | 4 В (литий-ионный аккумулятор 1S) |
| Макс. выходной ток на драйвер двигателя | 500 мА |
| Выходное напр. драйвера двигателя | 12 В |
| Защита от перегрева | Да |
| Зарядка батареи | Да |
| Силовые клеммы | Клеммный блок XT-30 и 2POS |
| Разъем сервопривода | 4 терминала |
| Входы энкодера | 2 порта |
| Управление двигателем пост. тока | 4 порта |
| IMU | BNO055 9-осевой Acc/Gyr/Mag |
| Размер | 50 мм x 80 мм |